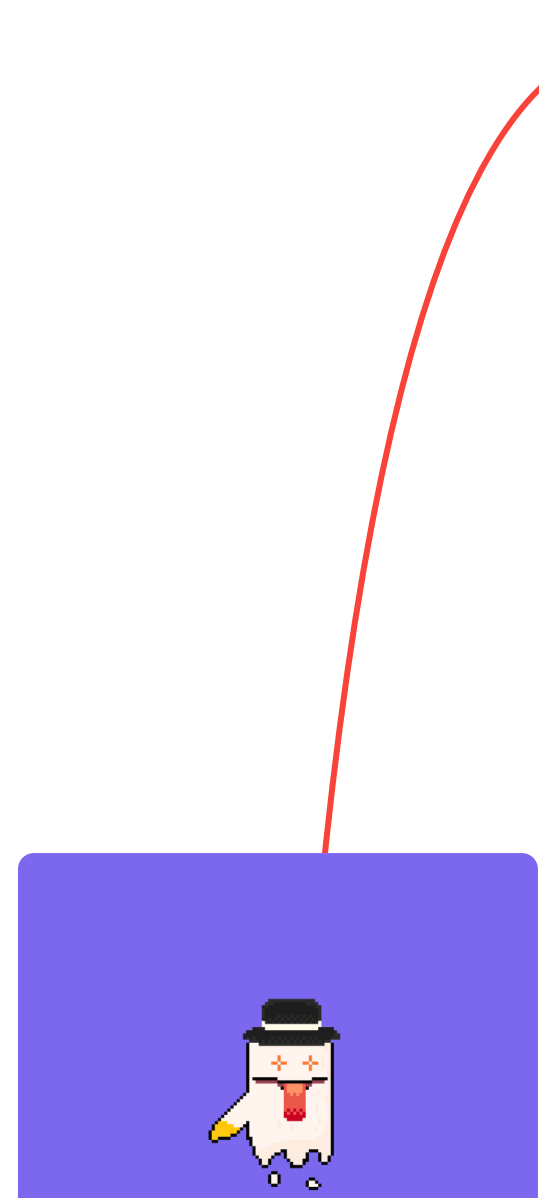
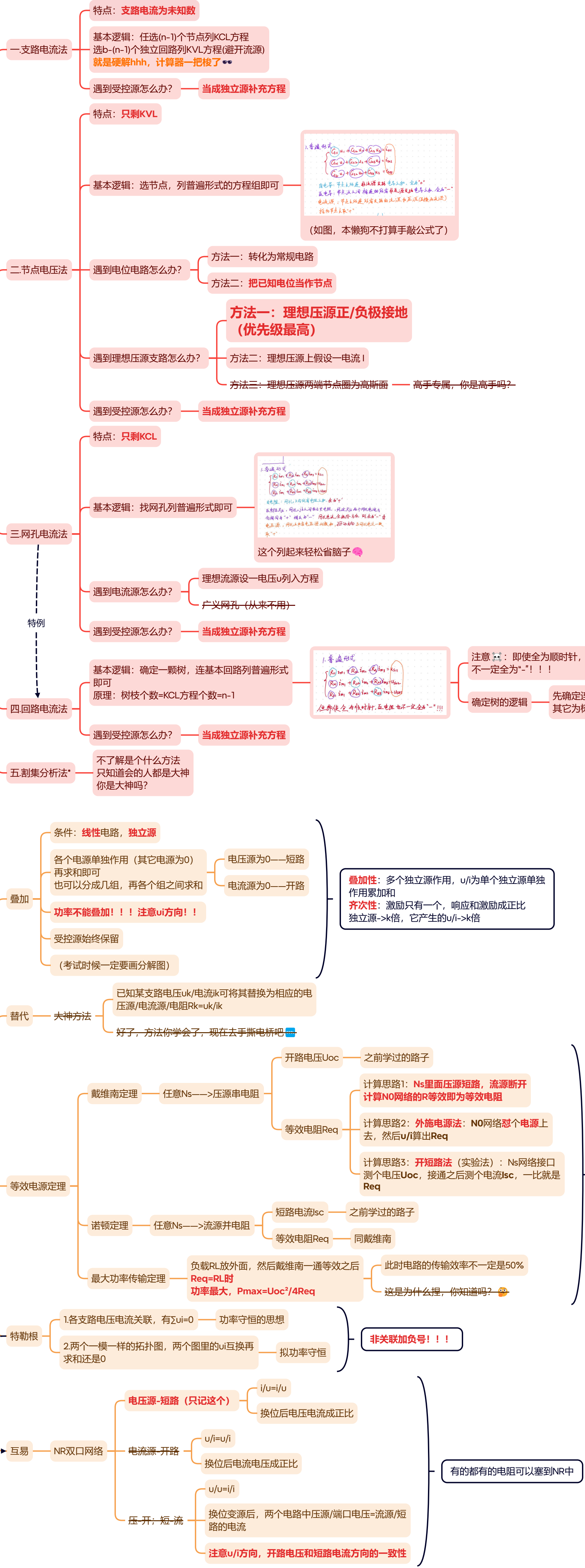


线性电路的分析方法



线性电路的基本定理



一、交流电基础

正弦量 $i = \underbrace{I_m \cos(\omega t + \psi_i)}_{\text{三要素}} \text{ A.}$ ω 频率 工频 50Hz
 $f \approx$ 直流

相位差 $\varphi = \psi_{u1} - \psi_{u2}$ $\begin{matrix} > 0 \\ < 0 \end{matrix}$ u_1 超前 u_2 滞后 $\begin{cases} \text{同相 } \varphi=0 \\ \text{反相 } \varphi=\pi \\ \text{正交 } \varphi=\pi/2 \end{cases}$

有效值 $p = i^2(t)R$ $P = I^2 R$

$$W = \int_0^T i^2(t)R dt = W = I^2 R T.$$

得有效值 $I = \sqrt{\square}$ 均根值. 从来不用

常用: 正弦交流电 $I = \frac{I_m}{\sqrt{2}}$ $U = \frac{U_m}{\sqrt{2}}$.

二、向量法基础

ω 相同. 三要素 \rightarrow 大小, 相位

复数 $\begin{cases} A = a + jb & a = \text{Re}[A] & b = \text{Im}[A] \end{cases}$

共轭是啥

三角形式 $A \cos \varphi + j A \sin \varphi$

指数形式 $A e^{j\varphi}$

会扣计算器
☆☆☆

极坐标形式 $\angle \varphi$

运算 $\left\{ \begin{array}{l} \text{加减, 直接加} \\ \text{乘除, 乘方} \end{array} \right.$ 棣莫弗公式, 角度落后大小, 一级

向量表示 $u(t) = U_m \cos(\omega t + \psi_u)$

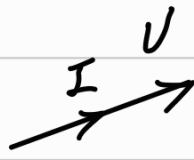
最大值: $\dot{U}_m = U_m \angle \psi_u$ $\dot{U} = \frac{\dot{U}_m}{\sqrt{2}}$
 $\dot{U} = U \angle \psi_u$

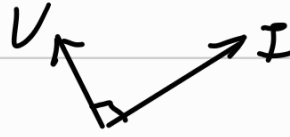
向量 ≠ 正弦量, 即 $\dot{U}_m \neq u$ $\dot{U} \neq u$


KCL, KVL 向量形式 $\sum \dot{I} = 0$ $\sum \dot{U} = 0$

u, i 瞬时值
 U, I 有效值
 U_m 最大值
 \dot{U} 相量

RLC元件 $\left\{ \begin{array}{l} \dot{U}_R = I \dot{R}_R \\ Z_L = j\omega L \text{ 阻抗} \\ X_L = \omega L \text{ 感抗} \\ Z_C = -\frac{j}{\omega C} \text{ 阻抗} \\ X_C = \frac{1}{\omega C} \text{ 容抗} \\ B_L \text{ 感纳} \\ B_C \text{ 容纳} \end{array} \right.$

$R \quad U_R = R \dot{I}_R \quad \dot{U}_R = \dot{I}_R R \quad R \quad \frac{U_R}{I_R} = R$


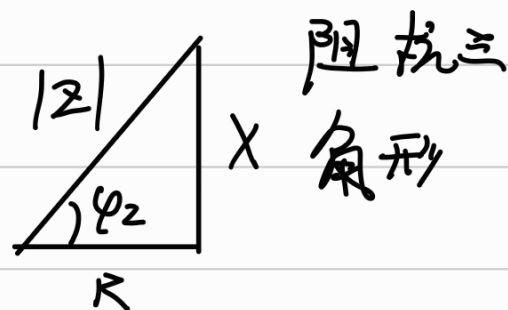
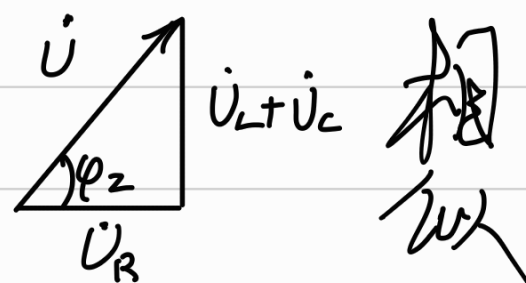
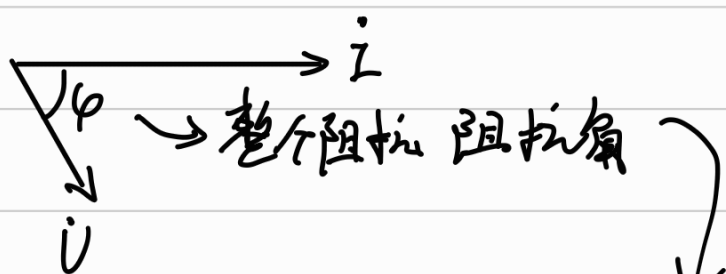
$L \quad u_L = L \frac{di}{dt} \quad \dot{U}_L = j\omega L \dot{I}_L \quad j\omega L \quad \frac{U_L}{I_L} = \omega L$


$C \quad i_C = C \frac{du}{dt} \quad \dot{U}_C = -j\omega C \dot{I}_C \quad -j\omega C \quad \frac{U_C}{I_C} = \frac{1}{\omega C}$


LC, L 当然是超前的 ^.^

基本定律一样用. 只是换成向量形式

{ 串联: 假设 i 方向
 { 并联: 假设 u 方向




阻抗 $Z = \frac{\dot{U}}{\dot{I}} = \frac{U}{I} \angle \varphi_u - \varphi_i$

导纳 $Y = \frac{\dot{I}}{\dot{U}} = \frac{I}{U} \angle \varphi_i - \varphi_u$

电阻 \nearrow 电抗
 $Z = R + jX$ 复阻抗 $\begin{cases} R = |Z| \cos \varphi_z \\ X = |Z| \sin \varphi_z \end{cases}$

$X > 0$ 感性 $\varphi_z > 0$ u 超前 i
 $X = 0$ 阻性
 $X < 0$ 容性 $\varphi_z < 0$ u 滞后 i

电导 \nearrow 电纳
 $Y = G + jB$ 复导纳 $\begin{cases} G = |Y| \cos \varphi_y \\ B = |Y| \sin \varphi_y \end{cases}$



$B > 0$
 $B = 0$ 和 X 相反
 $B < 0$

阻抗串联, $Z_{eq} = \sum Z$

串联分压 $\dot{U}_k = \frac{Z_k}{Z} \dot{U}$

导纳并联: $Y_{eq} = \sum Y$

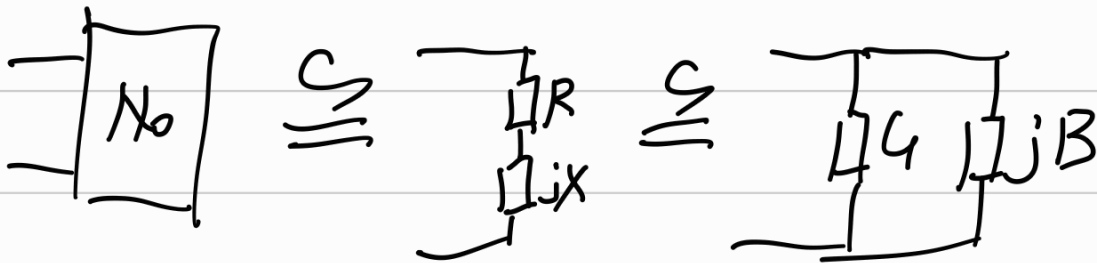
并联分流 $\dot{I}_k = \frac{Y_k}{Y} \dot{I}$

$$L \begin{cases} \text{串} & L_{eq} = L_1 + L_2 \\ \text{并} & L_{eq} = \frac{L_1 L_2}{L_1 + L_2} \end{cases}$$

$$C \begin{cases} \text{串} & C_{eq} = \frac{C_1 C_2}{C_1 + C_2} \\ \text{并} & C_{eq} = C_1 + C_2 \end{cases}$$

阻抗与导纳关系 $Z = \frac{1}{Y}$ $Y = \frac{1}{Z}$.

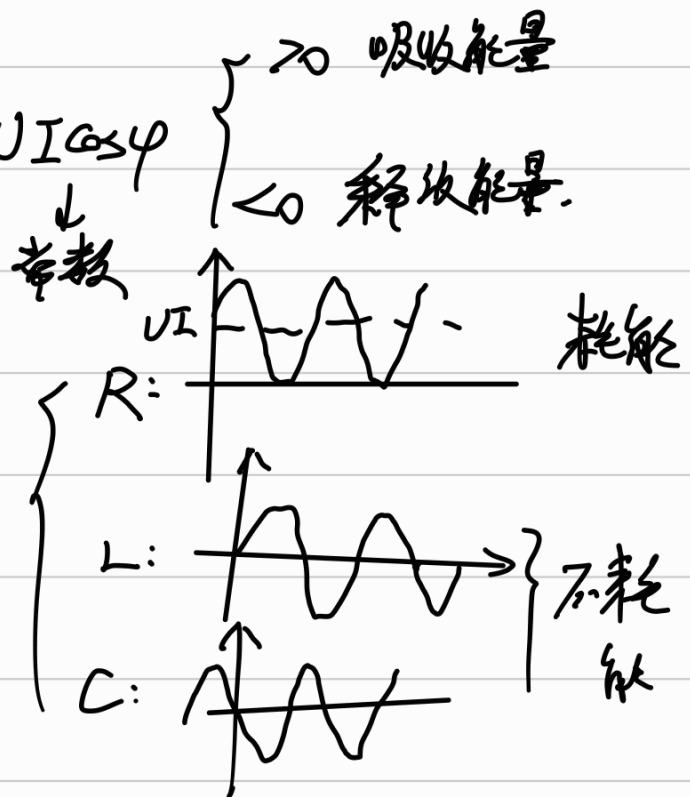
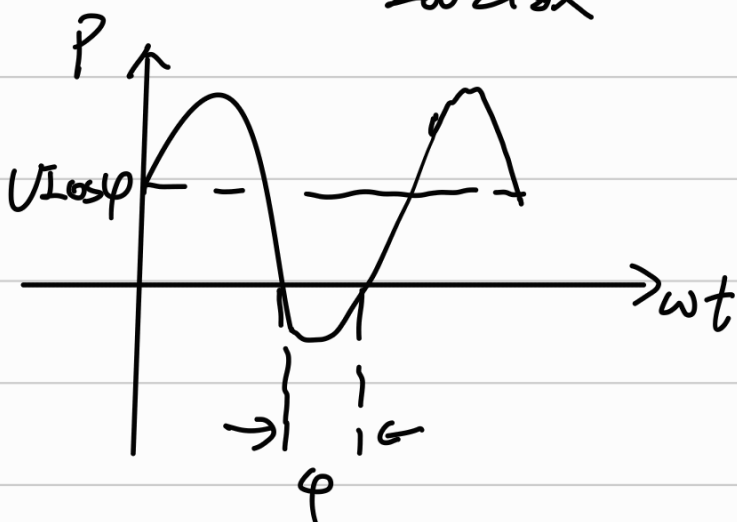
N_0 中有受控源, 可能出现 $|\varphi_2| > 90^\circ$



三. 功率相关

$$P = u i = U I \cos(2\omega t + \psi_u + \psi_i) + U I \cos \varphi$$

$\underbrace{\cos(2\omega t + \psi_u + \psi_i)}_{2\omega \text{ 函数}} \quad \downarrow \text{常数} \quad \underbrace{\cos \varphi}_{\text{功率因数}}$



★ 平均功率 (有功功率) P (W, kW)

$$P = UI \cos \varphi \quad U, I \text{ 关联}$$

$$\begin{cases} R: P = UI = I^2 R = \frac{U^2}{R} \\ L: P = 0 \\ C: P = 0 \end{cases}$$

★ 无功功率 Q (单位: var, kvar)

$$Q = UI \sin \varphi \begin{cases} > 0 \rightarrow \varphi > 0 \text{ 感性, 纯电抗 } Q = I^2 X_L = \frac{U^2}{X_L} \\ < 0 \rightarrow \varphi < 0 \text{ 容性, 纯电容 } Q = -I^2 X_C = -\frac{U^2}{X_C} \end{cases}$$

↓
交换, 占用电源部分能量, 为电抗瞬时 $P, (t)$ 最大值定义

N_0 有功 = R 有功

$$P = \sum P_R$$

N_0 无功 = X 无功

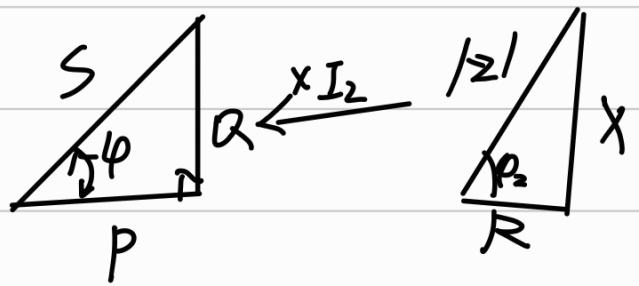
$$Q = \sum Q_L + Q_C$$

★ 视在功率 S (VA, kVA) 表现功率.

$$S = UI$$

电气设备 $S_N = U_N I_N$

$$S = \sqrt{P^2 + Q^2}$$



★ 功率因素

$\lambda = \cos \varphi$ — 功率因数 φ — 功率因数角

$$\lambda = \frac{P}{S} = \cos \varphi = \cos \varphi_Z = \cos (\varphi_u - \varphi_i) \in [0, 1]$$

感性
纯电阻
容

$$\lambda = \cos 90^\circ = 0$$

u 超前 i

$$\lambda = \cos 0^\circ = 1$$

$$\lambda = \cos (-90^\circ) = 0$$

u 滞后 i

★ 复功率

$$\tilde{S} = S \angle \varphi$$

$$= P + jQ$$

$$= \dot{U} \dot{I}^* \rightarrow \text{共轭}$$

正弦交流电

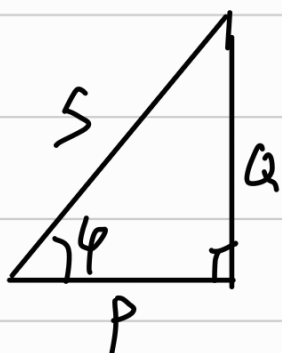
$$\begin{cases} P = P_1 + P_2 + \dots \\ Q = Q_1 + Q_2 + \dots \\ \tilde{S} = \tilde{S}_1 + \tilde{S}_2 + \dots \end{cases}$$

$$\hat{S} = \sqrt{3} \dot{U} \dot{I}^* \Rightarrow \text{三相}$$

$$S \neq S_1 + S_2 + \dots$$

★ 功率因素的提高

定义

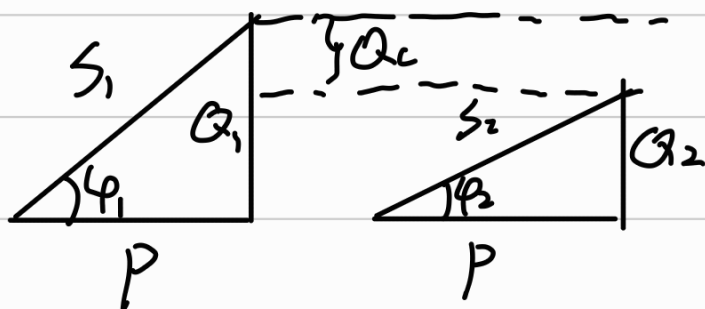


$$P = S \cos \varphi$$

$$\cos \varphi \downarrow \quad S \uparrow$$

$$I = \frac{P}{U \cos \varphi} \quad \cos \varphi \downarrow \quad I \uparrow, \text{输电损耗多}$$

方法：并电容



$$\left\{ \begin{aligned} Q_c &= Q_2 - Q_1 = P \tan \phi_2 - P \tan \phi_1 \\ Q_c &= -\omega C U^2 \end{aligned} \right.$$



$$C = \frac{P}{\omega U^2} (\tan \phi_1 - \tan \phi_2)$$

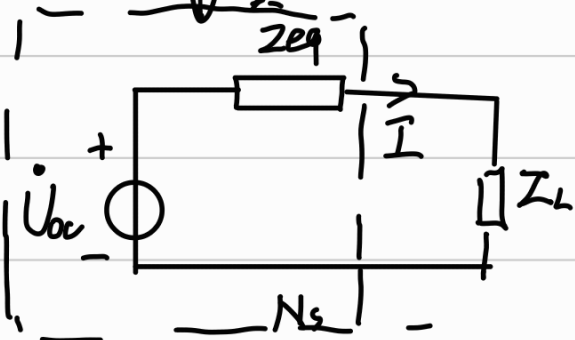
欠补偿
完全补偿
过补偿

★ 最大功率传输

1. R_L, X_L 均可调



戴维南等效



$$R_L = R_{eq}$$

$$X_L = -X_{eq} \text{ 时}$$

$$\text{即 } Z_L = Z_{eq}^* \text{ 时}$$

共轭匹配

$$P_{Lmax} = \frac{U_{oc}^2}{4R_{eq}}$$

2. 仅 $|Z_L|$ 可调

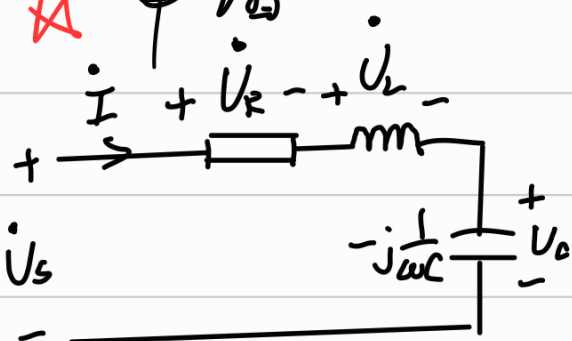
$$|Z_L| = |Z_{eq}| \quad \text{模匹配}$$

$$\text{特殊: } Z_L = R = |Z_{eq}| \quad \star$$

四. 谐振

★ 谐振: 端口处 u_i 同相位 / 等效阻抗呈纯电阻性

★ 串谐



$$Z = \frac{U_s}{I} = R + j(\omega L - \frac{1}{\omega C})$$

串谐特点—— L, C 相当于短路

I_0 最大 $|Z|$ 最小为 R

$\omega > \omega_0$ 感性

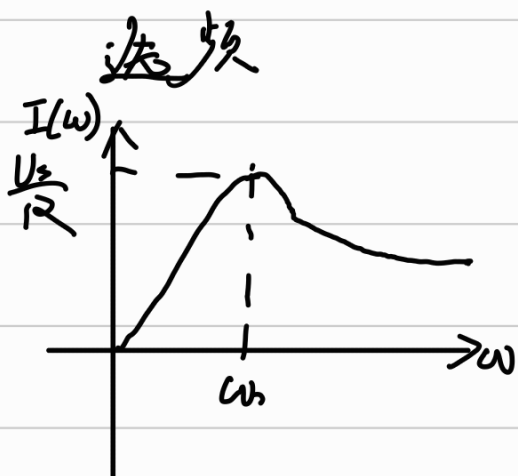
谐振条件

$$\omega L = \frac{1}{\omega C}$$

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

$$f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}} \rightarrow \text{固有频率}$$

实现方式: 改 ω , L, C 不变
或 改 $L/C \rightarrow$ 常改 C



$$\text{品质因数 } Q = \frac{\text{谐振时 } L, C \text{ 的无功功率}}{\text{谐振时电路的有功功率}}$$

根据声学研究, 如信号功率不低于原有最大值一半, 信号不至明显失真, 人的听觉辨别不出, 这是定义通频带的实践依据。

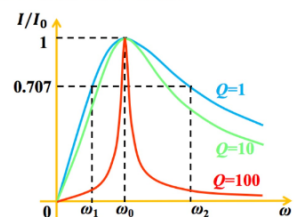
半功率点:

$$\frac{I}{I_0} = \frac{1}{\sqrt{2}} = 0.707$$

通频带 BW (Band Width):

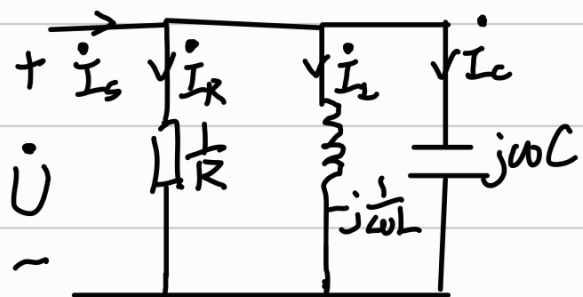
$$BW = \omega_2 - \omega_1 = \frac{\omega_0}{Q}$$

Q 越大, 通频带越窄, 选择性越好。



通用谐振曲线

★ 并联



并联条件——L, C 相当于
断路

$$Y = \frac{I_s}{U} = \frac{1}{R} + j(\omega C - \frac{1}{\omega L})$$

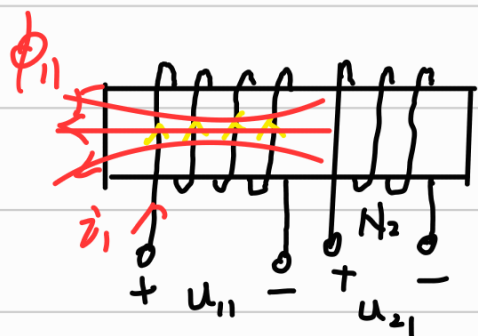
U_0 最大, $|Y|$ 最小值

谐振条件

$$\omega L = \frac{1}{\omega C} \quad \left\{ \begin{array}{l} \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \\ f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}} \end{array} \right.$$

第七章 含有互感的电路

一、一些概念



ϕ_1 变化 $\rightarrow \psi_{11}$ 变化 \rightarrow

线圈1中形成
自感电压 u_{11}

$$\psi_{11} = N_1 \phi_{11} = L_1 i_1$$

$$u_{11} = \frac{d\psi_{11}}{dt} = N_1 \frac{d\phi_{11}}{dt} = L_1 \frac{di_1}{dt}$$

L_1 是自感系数
单位: H

ϕ_{11} 部分/全部穿过线圈2. ϕ_{21} 变化 $\rightarrow \psi_{21}$ 变化 \rightarrow 线圈2中形成
互感电压 u_{21}

$$u_{21} = \frac{d\psi_{21}}{dt} = N_2 \frac{d\phi_{21}}{dt} = M_{21} \frac{di_1}{dt}$$

\rightarrow 互感系数/H.

$$M_{21} \rightarrow \text{引起}, M_{12} = M_{21} = M$$

↓
右左

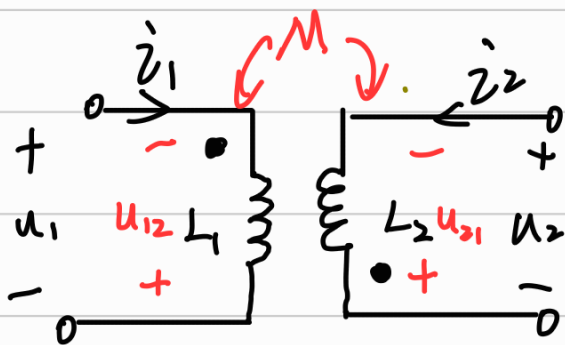
同时通电流时 注意绕向!

耦合系数 k

$$k = \frac{M}{\sqrt{L_1 L_2}} \quad \left\{ \begin{array}{ll} k=1 & \text{全耦合} \\ k=0 & \text{无耦合} \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} k \uparrow \text{紧耦合} \\ k \downarrow \text{松耦合} \end{array}$$

同名端

自感和另一个的互感方向相同, 互相加强



• 入 • "+"

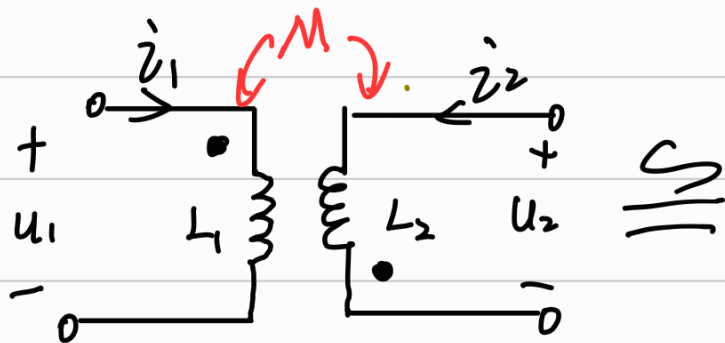
• 出 • "-"

$$\begin{cases} u_1 = L_1 \frac{di_1}{dt} - M \frac{di_2}{dt} \\ u_2 = -M \frac{di_1}{dt} + L_2 \frac{di_2}{dt} \end{cases}$$

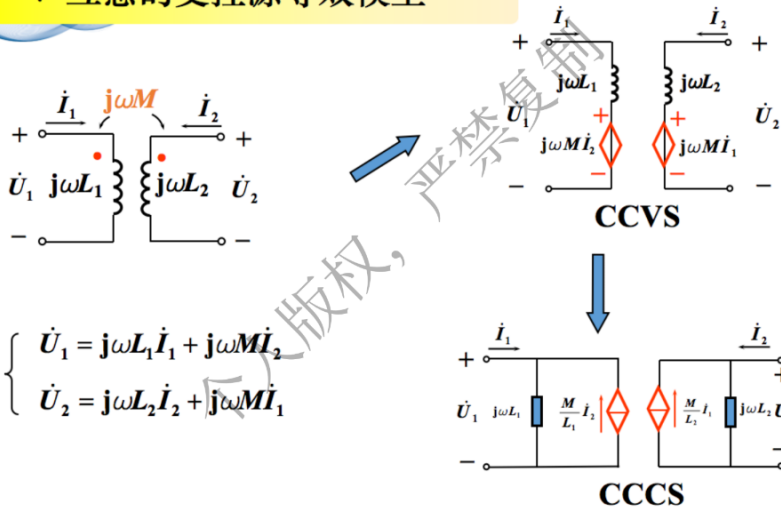
$$\begin{cases} \dot{U}_1 = j\omega L_1 \dot{I}_1 - j\omega M \dot{I}_2 \\ \dot{U}_2 = -j\omega M \dot{I}_1 + j\omega L_2 \dot{I}_2 \end{cases}$$

二、分析计算

1. 互感受控源等效模型



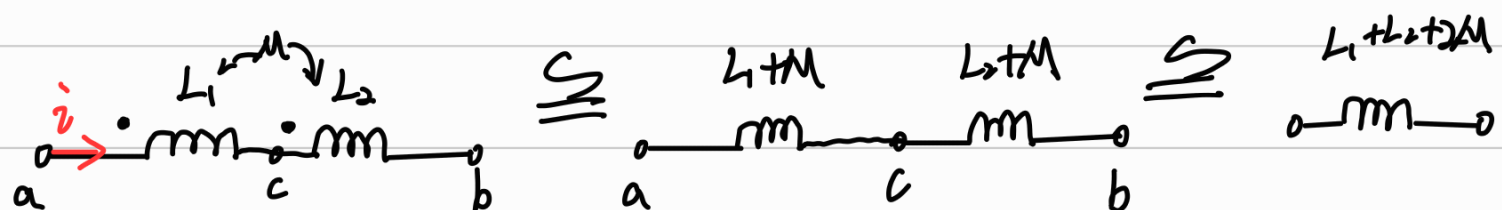
一、互感的受控源等效模型



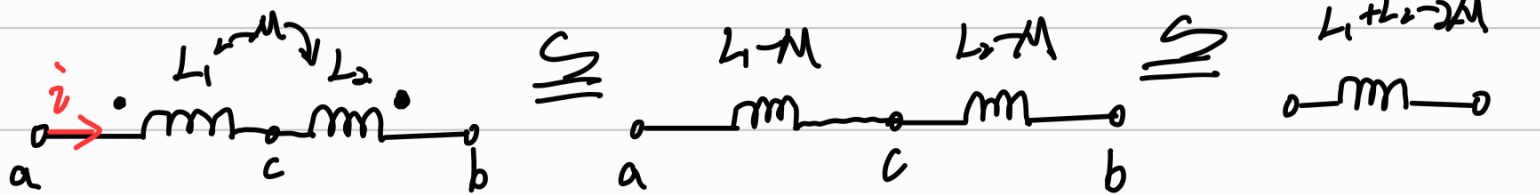
2. 去耦合

互感线圈串联

同名端顺串

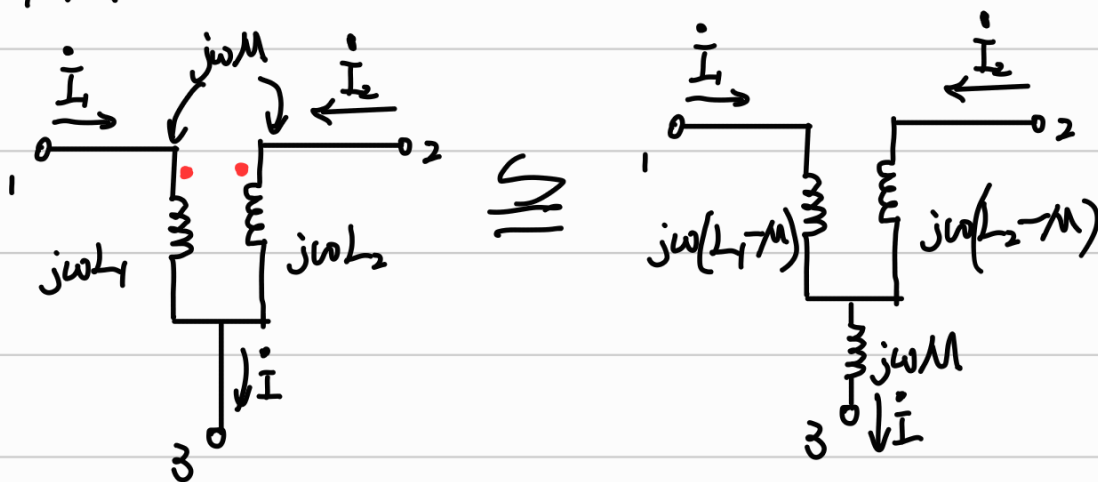


同名端反串

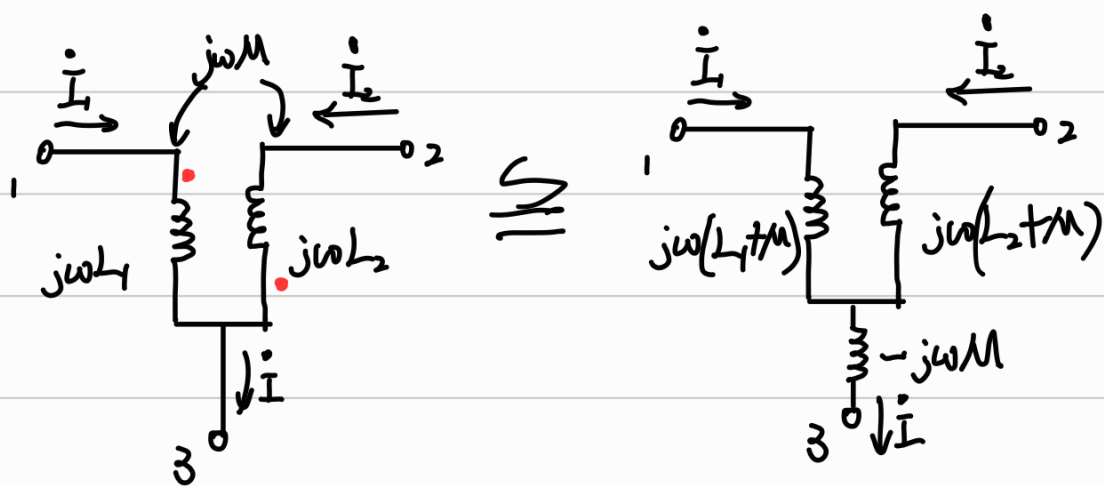


互感线圈一点相连

1. 同名端相连

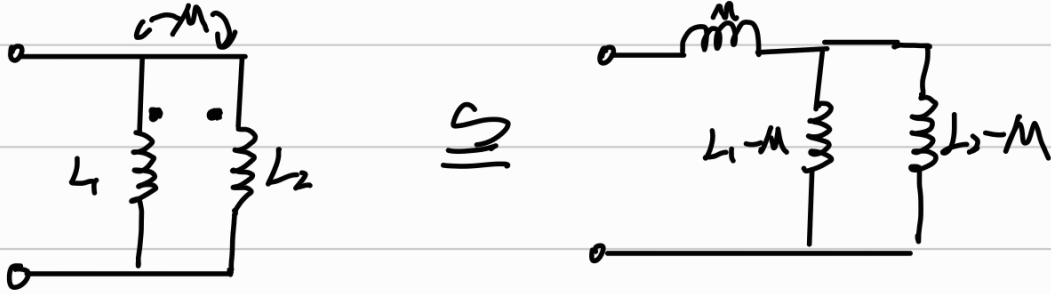


2. 异名端相连

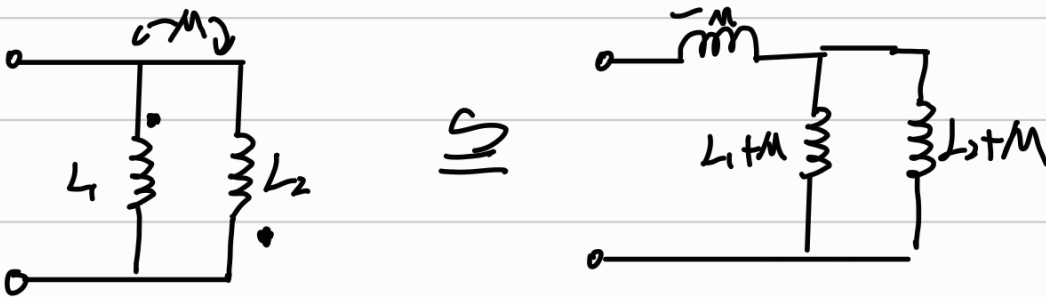


互感线圈并联

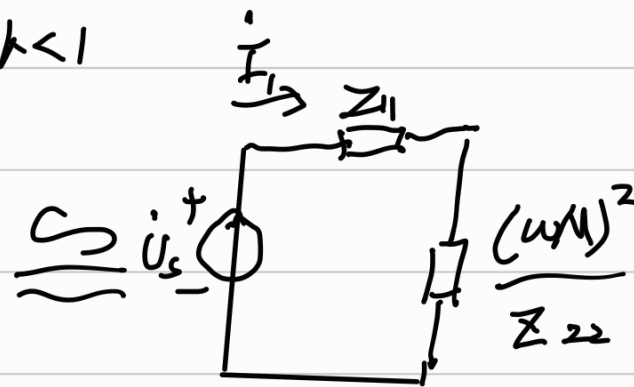
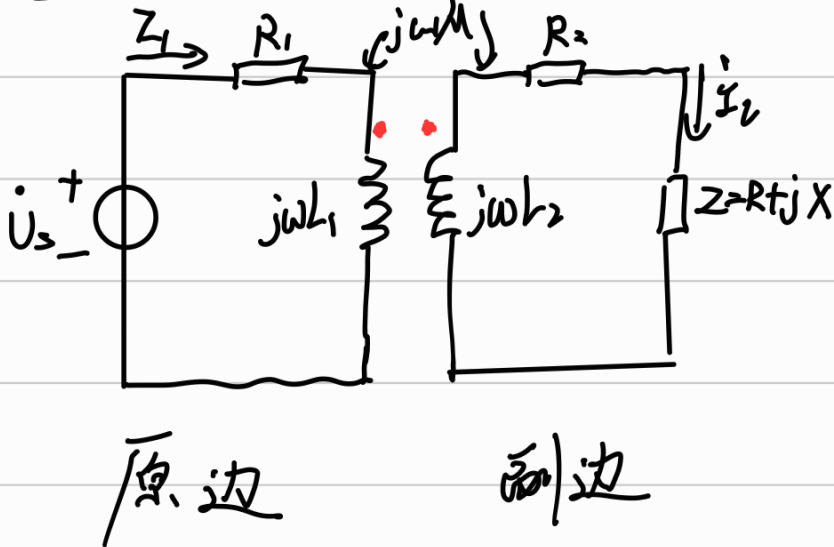
(1) 同名端同侧



(2) 反接端异侧



三. 空心变压器, 松耦合, $k < 1$



$$Z_{11} = R_1 + j\omega L_1$$

$$Z_{22} = R_2 + j\omega L_2 + Z$$

Z_{22} 为感性, Z_{1r} 为容性
 Z_{22} 为容性, Z_{1r} 为感性

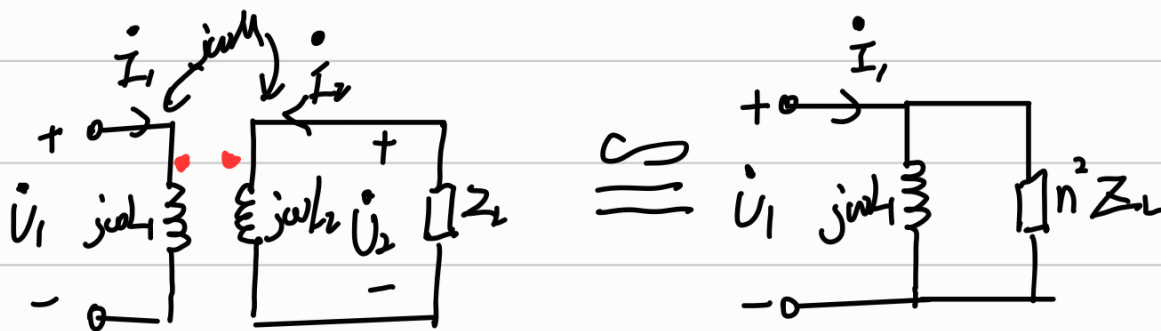
$$\dot{I} = \frac{\dot{U}_s}{Z_{11} + \frac{(\omega M)^2}{Z_{22}}}$$

初级反映阻抗
 Z_{1r}

四 全耦合变压器

1. 条件 $\begin{cases} R_1 = R_2 = 0 & \text{无损耗} \\ k = 1 & \text{即 } M = \sqrt{L_1 L_2} \end{cases}$

2. 关系: $\frac{\dot{U}_1}{\dot{U}_2} = \frac{N_1}{N_2} = \pm n = \pm \sqrt{\frac{L_1}{L_2}} \begin{cases} "+" & , u_1, u_2 \text{ 正极在同名端} \\ "-" & , u_1, u_2 \text{ 正极在异名端} \end{cases}$



$$\dot{I}_1 = \frac{\dot{U}_1}{j\omega L_1} + \frac{\dot{U}_1}{n^2 Z_L}$$

五 理想变压器 (完全耦合中)

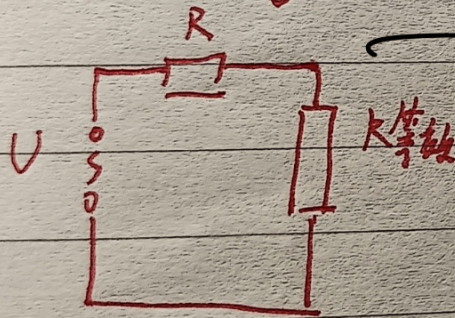
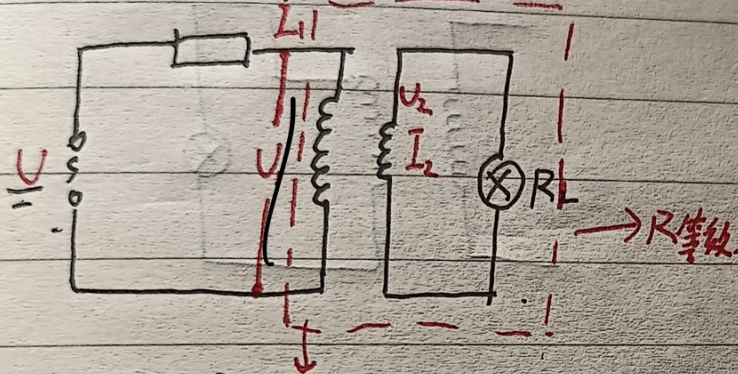
1. 条件 $\begin{cases} R_1 = R_2 = 0 & \text{无损耗} \\ k = 1 & \text{即 } M = \sqrt{L_1 L_2} \\ L_1, L_2 \rightarrow \infty, & \text{但 } L_1/L_2 = \text{常数} \end{cases}$

2. 关系: $\begin{cases} \frac{\dot{U}_1}{\dot{U}_2} = \frac{N_1}{N_2} = \pm n = \pm \sqrt{\frac{L_1}{L_2}} & \begin{cases} "+" & , u_1, u_2 \text{ 正极在同名端} \\ "-" & , u_1, u_2 \text{ 正极在异名端} \end{cases} \\ \frac{\dot{I}_1}{\dot{I}_2} = \mp \frac{1}{n} & \begin{cases} "+" & , i_1, i_2 \text{ 异名端流入} \\ "-" & , i_1, i_2 \text{ 同名端流入} \end{cases} \end{cases}$

功率守恒: $u_1 i_1 = u_2 i_2$

3. 等效：直接粘高中笔记了，大学没变化

等效电阻法



$$R_{\text{等效}} = \frac{U_1}{I_1} = \frac{\left(\frac{n_1}{n_2} U_2\right)}{\left(\frac{n_1}{n_2} I_2\right)} = \left(\frac{n_1}{n_2}\right)^2 R_L$$

$$R_L = \frac{U_2}{I_2}$$

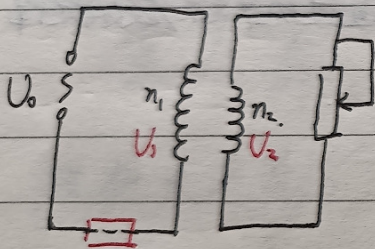
$$R_{\text{等效}} = \left(\frac{n_1}{n_2}\right)^2 R_L$$

例 $R = 10 \Omega$ $R_L = 6 \Omega$ $U = 220 \text{ V}$ $n_1 : n_2 = 2 : 1$

$$R_{\text{等效}} = \left(\frac{n_1}{n_2}\right)^2 R_L = 4 \Omega$$

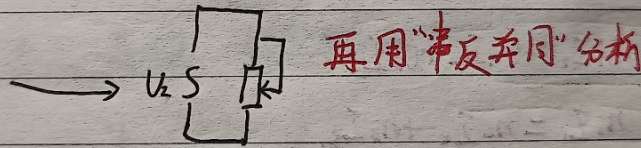
deli

技巧：等效电源法



① 当原线圈上没有电阻时

可将原线圈等效为副线圈上的无源恒压源 $E = U_2$ ② 电流



再用“串反并同”分析

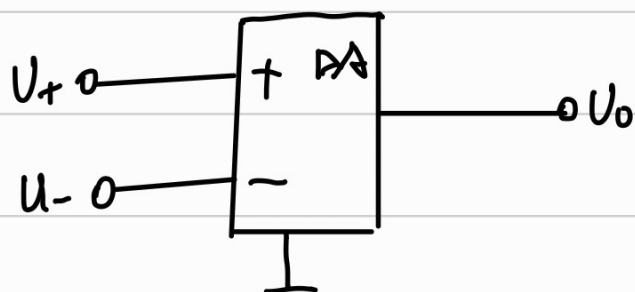
② 当原线圈有电阻时，阻值为R

可将原线圈等效为副线圈上 $E = \frac{n_2}{n_1} U_0$ ， $r = \left(\frac{n_1}{n_2}\right)^2 R$ 的电源

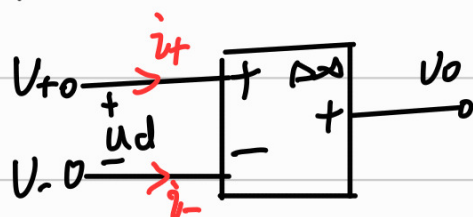
轴

③ 功率

第五章 集成运放



理想运放



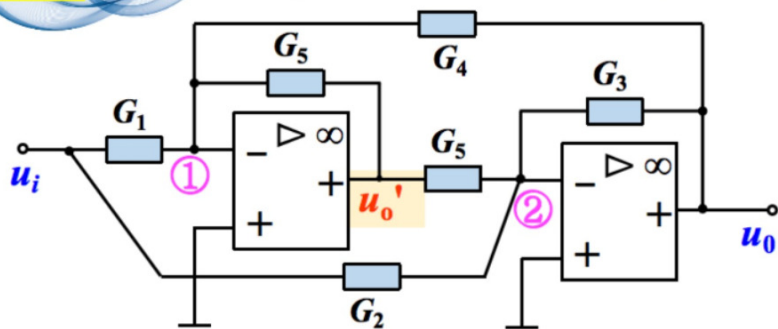
$u_- = u_+$ ——— 虚短

$i_+ = i_- = 0$ ——— 虚断

分析 { 虚短/虚断

节点电压法 (不列输出点的节点方程)

例: 图示电路含有两级运放, 求 u_o / u_i



注意:

由于运放输出端电流不能确定, 因而不列写 $u_{o'}$ 点的节点方程。

解: 节点电压法:

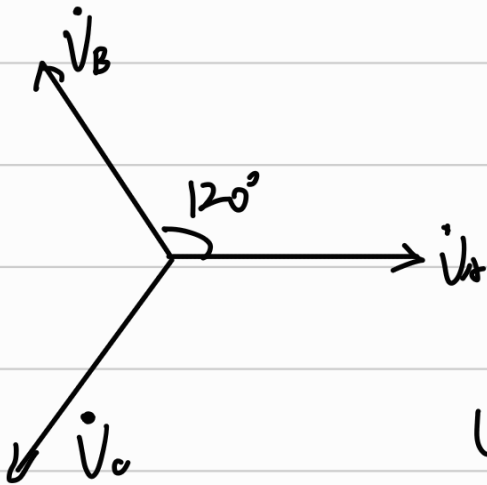
$$\begin{cases} \text{节点1: } (G_1 + G_4 + G_5)u_1 - G_5u_{o'} - G_4u_o - G_1u_i = 0 \\ \text{节点2: } (G_2 + G_3 + G_5)u_2 - G_5u_{o'} - G_3u_o - G_2u_i = 0 \\ \text{由虚短: } u_1 = 0, u_2 = 0 \end{cases}$$

整理得:

$$\frac{u_o}{u_i} = \frac{G_1 - G_2}{G_3 - G_4}$$

第八章 三相电路

电源 Y 接



$$\begin{aligned} u_A &= U_m \cos \omega t \\ u_B &= U_m \cos(\omega t - 120^\circ) \\ u_C &= U_m \cos(\omega t + 120^\circ) \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \text{正序} \\ \downarrow \end{array} \right\}$$

$$\dot{U}_A = U_p \angle 0^\circ \quad \dot{U}_B = U_p \angle -120^\circ \quad \dot{U}_C = U_p \angle 120^\circ$$

$$I_L = I_p, \quad \dot{U}_{AB} = \sqrt{3} \dot{U}_A \angle 30^\circ$$

$$\dot{U}_{BC} = \sqrt{3} \dot{U}_B \angle 30^\circ$$

$$\dot{U}_{CA} = \sqrt{3} \dot{U}_C \angle 30^\circ$$

对应超前相电压

对称 Y-Y 接

$\dot{U}_{N'} = 0, \dot{I}_{N'} = 0$: 单相分析法 对称, 只需算一相

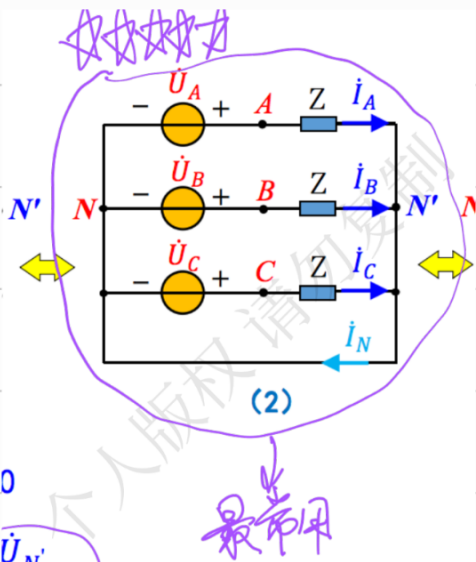
对称功率.

$$P = P_A + P_B + P_C = 3P_A$$

$$= 3U_A I_A \cos \varphi$$

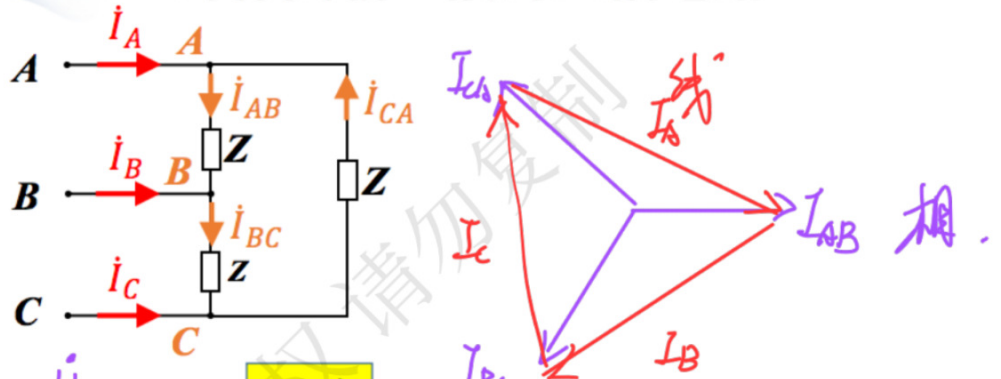
$$P = 3 I_A^2 \operatorname{Re}[Z]$$

无功 \cos 换 \sin , $\operatorname{Re}[Z]$ 换 $\operatorname{Im}[Z]$



对称Y-Δ接

二、对称负载Δ接的三相电路



对称相电流:

$$\begin{cases} i_{AB} = \frac{\dot{U}_{AB}}{Z} \\ i_{BC} = \frac{\dot{U}_{BC}}{Z} \\ i_{CA} = \frac{\dot{U}_{CA}}{Z} \end{cases}$$

对称线电流:

$$\begin{cases} i_A = i_{AB} - i_{CA} = \sqrt{3} i_{AB} \angle 30^\circ \\ i_B = i_{BC} - i_{AB} = \sqrt{3} i_{BC} \angle 30^\circ \\ i_C = i_{CA} - i_{BC} = \sqrt{3} i_{CA} \angle 30^\circ \end{cases}$$

$$U_p = U_l$$

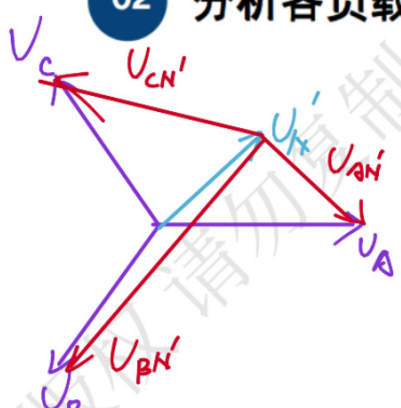
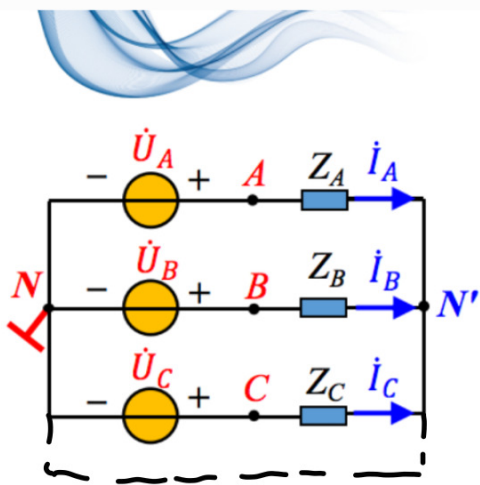
负载相电压=负载线电压

结论: $I_l = \sqrt{3} I_p$ 且滞后对应相电流 30°

Δ, Y等效互换 $R_\Delta = 3R_Y$

不对称, 有中点位移 $\dot{U}_{N'}$, 加中线后 $\dot{U}_{N'N} = 0 \rightarrow$ 同一点
 中线: 节点电压求 单相算 $i_N \neq 0$

02 分析各负载相电压和电流



N, N' 相量图上不重合, 中点位移
 负载之间相互影响

各相负载电压:

$$\begin{cases} \dot{U}_{AN'} = \dot{U}_A - \dot{U}_{N'} \\ \dot{U}_{BN'} = \dot{U}_B - \dot{U}_{N'} \\ \dot{U}_{CN'} = \dot{U}_C - \dot{U}_{N'} \end{cases}$$

不对称

各相负载电流:

$$\begin{cases} i_A = \frac{\dot{U}_A - \dot{U}_{N'}}{Z_A} \\ i_B = \frac{\dot{U}_B - \dot{U}_{N'}}{Z_B} \\ i_C = \frac{\dot{U}_C - \dot{U}_{N'}}{Z_C} \end{cases}$$

不对称

功率测量

对称. { 有功 $P = 3U_p I_p \cos\varphi$
无功 $Q = 3U_p I_p \sin\varphi$
视在 $S = 3U_p I_p$
功率因数, $\lambda = \cos\varphi = \frac{P}{S}$ } 一表法

$$C = \frac{P}{\omega U} (\tan\varphi_1 - \tan\varphi_2)$$

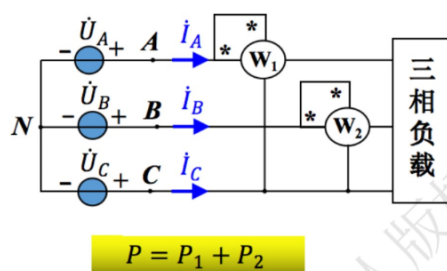
提高: 并三相电容, 注意电容 $Z = -j\omega C$, $C_Y = 3C_\Delta$ 反着的

二表法

不对称. { $P = P_A + P_B + P_C$
——
——
—— } 三表法

二表法

$$\therefore P_1 + P_2 =$$



第九章 周期非正弦

一. 有效值计算

$$I = \sqrt{I_0^2 + I_1^2 + I_2^2 + \dots}$$

$I_1, I_2 \dots$ 为 各次谐波电流有效值

$$U = \sqrt{U_0^2 + U_1^2 + U_2^2 + \dots}$$

二. 绝对平均值

$$I_{av} = \frac{2}{\pi} I_m$$

三、平均功率

$$P = U_0 I_0 + U_1 I_1 \cos \varphi_1 + U_2 I_2 \cos \varphi_2 + \dots$$

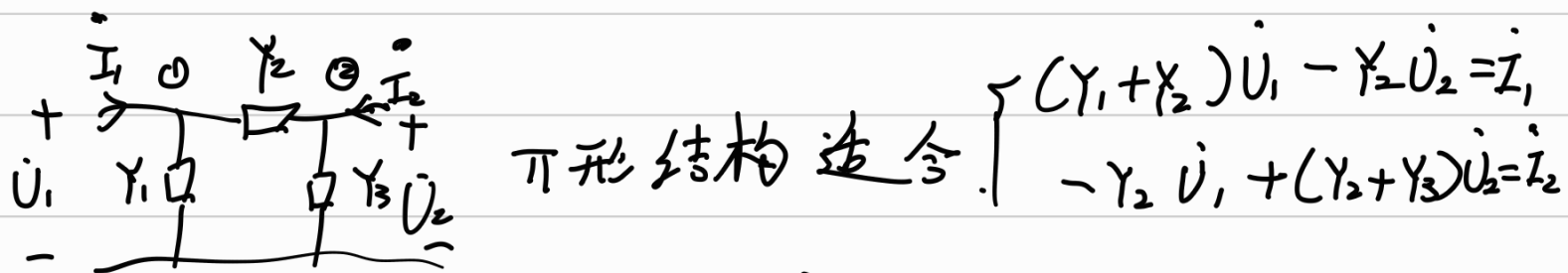
注：电容，电感阻抗会变 $X_L(\omega) = \omega L$ $X_C(\omega) = \frac{1}{\omega C}$

第十章 双口网络

Y参数 $\begin{cases} I_1 = Y_{11} U_1 + Y_{12} U_2 \\ I_2 = Y_{21} U_1 + Y_{22} U_2 \end{cases} \quad Y = \begin{bmatrix} Y_{11} & Y_{12} \\ Y_{21} & Y_{22} \end{bmatrix} S$

方法一：实验法 (令 $U_2=0$) 特征：互易： $Y_{12} = Y_{21}$

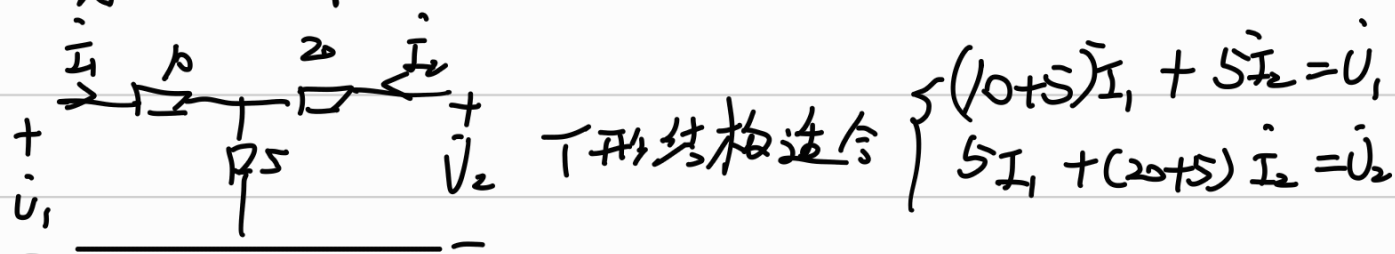
方法二：节点电压法 对称： $Y_{11} = Y_{22}$



Z参数 $\begin{cases} U_1 = Z_{11} I_1 + Z_{12} I_2 \\ U_2 = Z_{21} I_1 + Z_{22} I_2 \end{cases} \quad Z = \begin{bmatrix} Z_{11} & Z_{12} \\ Z_{21} & Z_{22} \end{bmatrix} \Omega$

方法一：实验法 (令 $I_2=0$) 特征：互易： $Z_{12} = Z_{21}$

方法二：网孔法 对称： $Z_{11} = Z_{22}$



Y, Z 互换 $Z = Y^{-1} = \frac{1}{\Delta Y} \begin{bmatrix} Z_{22} & -Z_{12} \\ -Z_{21} & Z_{11} \end{bmatrix}$ 主换, 副变号

T参数 :

$$\begin{cases} \dot{U}_1 = A\dot{U}_2 + B(-\dot{I}_2) \\ \dot{I}_1 = C\dot{U}_2 + D(-\dot{I}_2) \end{cases}$$

$$T = \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix}$$

方法一: 实验法 ($\dot{U}_2=0$
 $\dot{I}_2 \neq 0$)

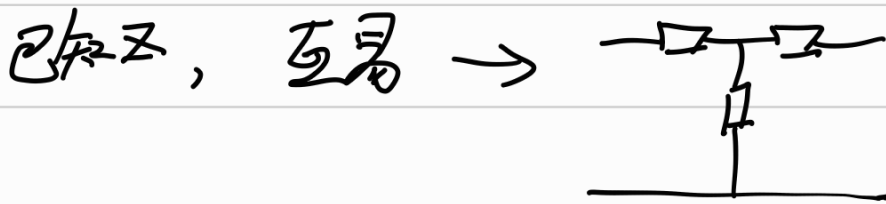
方法二: 各凭本事

特征

互易: $\Delta T = AD - BC = 1$

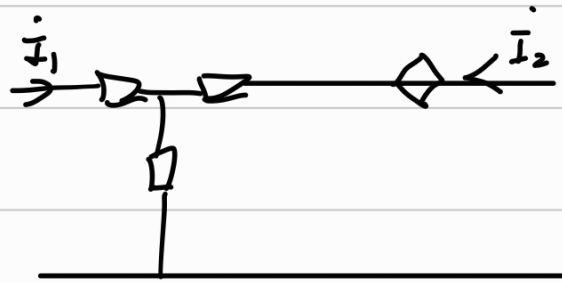
对称: $A = D$

双口等效电路



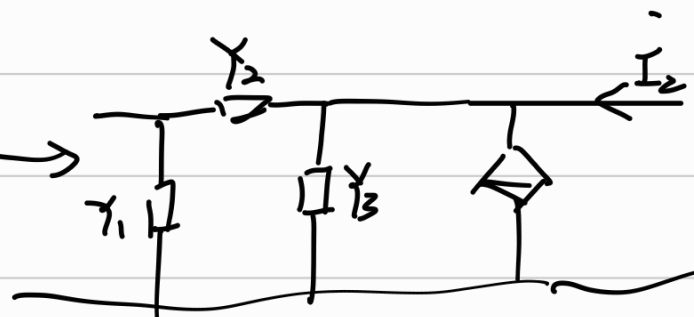
非互易

凑一个互易出来,
补电压源



已知Y, 非互易

凑一个互易
补电流源

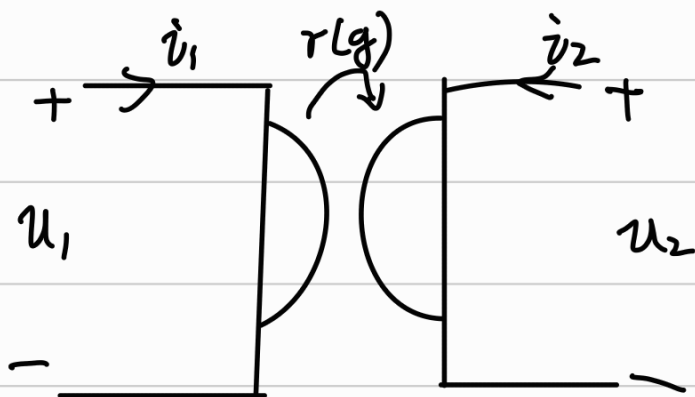


分析方法: 等效电路图

联立方程组

直接
全用
的方法

回转器

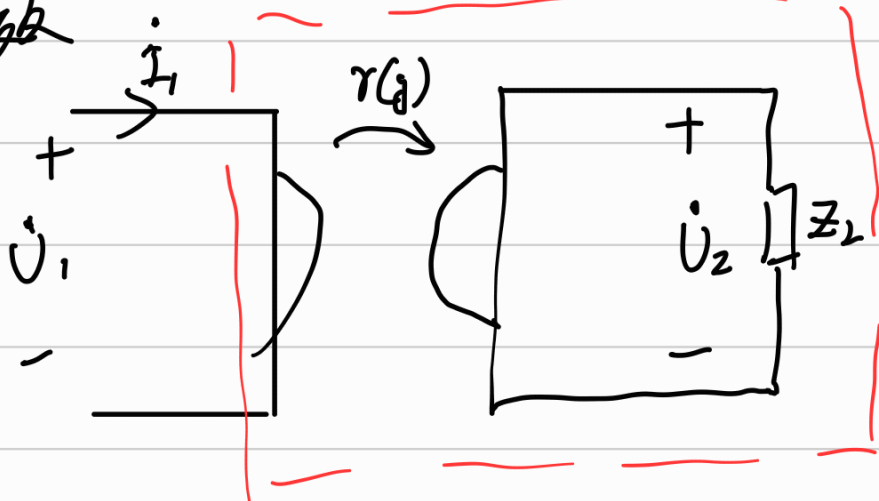


不耗能也不储能
类似理想变压器

$$\begin{cases} u_1 = -r i_2 \\ u_2 = r i_1 \end{cases}$$

$$T = \begin{bmatrix} 0 & r \\ g & 0 \end{bmatrix}$$

等效



$$Z_i = r^2 \frac{1}{Z_L}$$

第一章

一阶电路时域分析



i_L 不跃变 / 磁链守恒
 $L_{in} = L_{in}$



u_C 不跃变 / $C_{in} = C_{in}$
电荷守恒

C 换电压源
L 换电流源

RC 电路

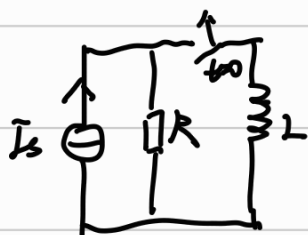
$$u_C(t) = U_s + (U_0 - U_s) e^{-\frac{1}{RC}t}$$

$\tau = RC$ 时间常数
单位: 秒

$$u_C(t) = u_C(\infty) + [u_C(0+) - u_C(\infty)] e^{-\frac{t}{\tau}}$$

$$i_C(t) = C \frac{du_C(t)}{dt}$$

RL 电路



$$i_L(t) = I_s + (I_0 - I_s)e^{-\frac{t}{\tau}}$$

一阶三要素法

$$\tau = \frac{L}{R}$$

$$f(t) = f(\infty) + [f(0+) - f(\infty)]e^{-\frac{t}{\tau}}$$

完全响应 = "0 状态" + "0 输入"

$$u_c(t) = f(\infty)(1 - e^{-\frac{t}{\tau}}) + f(0+)e^{-\frac{t}{\tau}}$$

零状态网络对单位阶跃信号的响应用 $s(t)$ 表示

$$\int_{-\infty}^t \delta(t) dt = \varepsilon(t)$$

$$\delta(t) = \frac{d\varepsilon(t)}{dt}$$

第十一章 二阶电路时域分析

特征方程 $LCp^2 + R Cp + 1 = 0$

特征根

$p_{1,2}$	{	$\Delta > 0$	过阻尼	p_1, p_2 不等	实根	$u_c(t) = k_1 e^{p_1 t} + k_2 e^{p_2 t}$
		$\Delta = 0$	临界阻尼	$p_1 = p_2$		$u_c(t) = k_1 e^{p_1 t} + k_2 t e^{p_1 t}$
		$\Delta < 0$	欠阻尼	p_1, p_2 共轭复根		$u_c(t) = e^{-\alpha t} (k_1 \cos \omega t + k_2 \sin \omega t)$

$p_{1,2} = -\alpha \pm j\omega$

$LC \frac{d^2 u_c}{dt^2} + RC \frac{du_c}{dt} + u_c = U_s$

- p_1, p_2 是两个不相等的实根 — 过阻尼
 $k_1 e^{p_1 t} + k_2 e^{p_2 t} + U_s$
- p_1, p_2 是两个相等的实根 — 临界阻尼
 $k_1 e^{p_1 t} + k_2 t e^{p_1 t} + U_s$
- p_1, p_2 是共轭复数根 — 欠阻尼
 $e^{-\alpha t} (K_1 \cos \omega t + K_2 \sin \omega t) + U_s$

特解 $u_{cp} = U_s$

求齐次解 u_{ch}

对二阶齐次微分方程:

$LC \frac{d^2 u_c}{dt^2} + RC \frac{du_c}{dt} + u_c = 0$

第十三章

拉普拉斯变换

线性性质

$$a f_1(t) + b f_2(t) \leftrightarrow a F_1(s) + b F_2(s)$$

微分性质

$$\frac{df(t)}{dt} \leftrightarrow sF(s) - f(0_-)$$

$$\frac{d^2 f(t)}{dt^2} \leftrightarrow s^2 F(s) - s f(0_-) - f'(0_-)$$

$$\int_{0_-}^t f(\tau) d\tau \leftrightarrow \frac{1}{s} F(s)$$

$$f(t-t_0) \varepsilon(t-t_0) \leftrightarrow e^{-st_0} F(s)$$

基本函数的拉普拉斯变换 表 13-1

序号	$f(t) \ (t \geq 0)$	$F(s)$
1	$\delta(t)$	1
2	$\delta(t-t_0)$	e^{-st_0}
3	$\varepsilon(t)$	$\frac{1}{s}$
4	t	$\frac{1}{s^2}$
5	t^n	$\frac{n!}{s^{n+1}}$
6	e^{-at}	$\frac{1}{s+a}$
7	$\cos(\omega t)$	$\frac{s}{s^2 + \omega^2}$
8	$\sin(\omega t)$	$\frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$
9	$e^{-at} \cos(\omega t)$	$\frac{s+a}{(s+a)^2 + \omega^2}$
10	$e^{-at} \sin(\omega t)$	$\frac{\omega}{(s+a)^2 + \omega^2}$
11	$t e^{-at}$	$\frac{1}{(s+a)^2}$
12	$t^n e^{-at}$	$\frac{n!}{(s+a)^{n+1}}$
13	$t \cos(\omega t)$	$\frac{s^2 - \omega^2}{(s^2 + \omega^2)^2}$
14	$t \sin(\omega t)$	$\frac{2\omega s}{(s^2 + \omega^2)^2}$
15	$\sum_{k=0}^{\infty} \delta(t-kT)$	$\frac{1}{1-e^{-Ts}}$
16	$\sum_{k=0}^{\infty} f_T(t-kT)$	$\frac{1}{1-e^{-Ts}} F_T(s)$

基本元件的运算模型

	时域模型	运算模型	运算阻抗
电阻 R			$Z(s) = R$
电感 L			$Z(s) = sL$
电容 C			$Z(s) = \frac{1}{sC}$

部分分式展开

单实数极点,
共轭复数极点,
重极点,

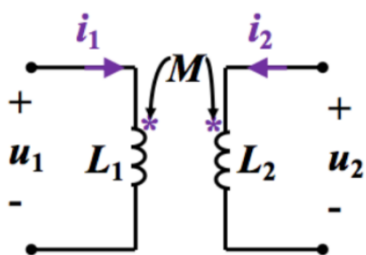
$$F(s) = \frac{2}{s^2 + 2s + 5} = \frac{2}{(s+1)^2 + 4}$$

$$f(t) = e^{-t} \sin 2t$$

也可求角度.

互感元件:

(4) 互感元件



$$u_1(t) = L_1 \frac{di_1}{dt} + M \frac{di_2}{dt}$$

$$u_2(t) = L_2 \frac{di_2}{dt} + M \frac{di_1}{dt}$$

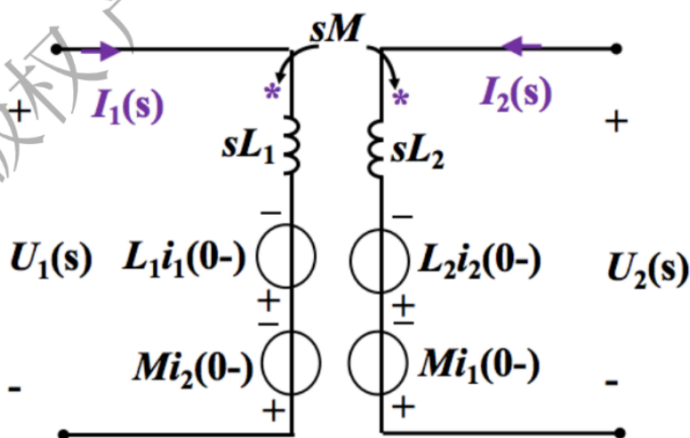
对以上两式取拉式变换有:

$$U_1(s) = L_1[sI_1(s) - i_1(0_-)] + M[sI_2(s) - i_2(0_-)]$$

$$= sL_1I_1(s) + sMI_2(s) - L_1i_1(0_-) - Mi_2(0_-)$$

$$U_2(s) = L_2[sI_2(s) - i_2(0_-)] + M[sI_1(s) - i_1(0_-)]$$

$$= sL_2I_2(s) + sMI_1(s) - L_2i_2(0_-) - Mi_1(0_-)$$



网络函数

$$H(s) = \frac{Y(s)}{F(s)}$$

零状态响应象函数
激励的象函数

= 单位冲激响应的象函数

第十四章 状态变量

状态方程个数 = 网络阶数 = 状态变量个数
(u_c, i_L)

$$\begin{bmatrix} \frac{di_L}{dt} \\ \frac{du_c}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \quad \quad \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_L \\ u_c \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \quad \quad \end{bmatrix} [u_s]$$

一阶方程

状态变量

激励源

列写方法①: 电容结点 - 电感回路法

对每一个独立 C, 所在结点列 KCL

对每一个独立 L, 所在回路列 KVL

输出方程

$$[y] = [C][x] + [D][f]$$

输出量
题目告诉

状态变量

激励源

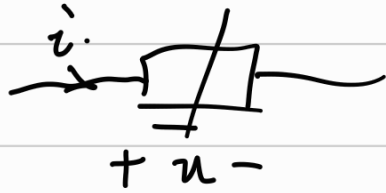
均为代数方程
无微分形式

方法②: 替代法

u_c, i_L 状态变量 替代为电压/电流

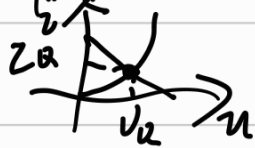
方法③: 替代 + 叠加

第十五章 非线性电阻



一. 图解法

1. 曲线相加法: 串联横画, 并联竖画, 相加即可
2. 曲线相减法: 画, 找交点, 几个交点几个根



二. 分段线性化法

字面意思, 分区间 将其等效为电阻与电压源串联形式



三. 小信号分析法

同模电.